

## 4 Gradientné metódy

Na stránke v súbore Matlab nájdete všetky predprogramované kódy potrebné k vypracovaniu tohto zadania. Vyplňte odpoveďový hárok vo vašom priečinku Cvičenie4 a nahrajte sem aj svoje kódy.

### 4.1 Cauchyho metóda pre kvadratickú funkciu.

Doplňte funkciu `cauchy_kvadr(G,h,x0,eps,n)` tak, aby zodpovedala Cauchyho metóde pre kvadratickú funkciu. Vstupmi tejto funkcie sú matica  $G$  a vektor  $h$ , ktoré definujú danú kvadratickú funkciu  $Q(x) = \frac{1}{2}x^T Gx + h^T x$ ,  $x_0$  je štartovací bod,  $eps$  je zvolená tolerancia a  $n$  je maximálny počet povolených iterácií. Výstupom tejto funkcie je matica  $x\_iter$ , ktorej stĺpce predstavujú aproximácie minima v jednotlivých iteráciách, a vektor  $Q\_iter$  obsahujúci funkčné hodnoty účelovej funkcie v týchto bodoch.

Upravenú funkciu volajte v súbore `Pr1.m`. Tento súbor upravte tak, aby pomocou Cauchyho metódy hľadal minimum kvadratickej funkcie

$$Q_1(x) = \frac{1}{2}x^T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix} x.$$

Experimentujte s parametrom  $a > 0$  a so štartovacím bodom  $x_0$ . Postupne voľte za  $a$  hodnoty 1, 3, 10 a vyskúšajte štartovacie body  $(a, 0)^T$ ,  $(a, 1)^T$  a  $(a, a)^T$ . Výsledky zapíšte do odpoveďového hároku a porovnajete rýchlosť konvergencie Cauchyho metódy pre rôzne voľby štartovacieho bodu. Nezabudnite si všimnúť grafický výstup metódy.

### 4.2 Gradientná metóda pre všeobecnú funkciu.

V súbore `Pr2.m` porovnajete gradientné metódy s odlišnou voľbou kroku pre konvexnú funkciu

$$f_1(x_1, x_2) = 5x_1^2 + x_1^2 x_2^2 + x_2^4 - 2x_1 x_2 + 9x_1 - 5x_2$$

so štartovacím bodom  $x_0 = (1, 0)^T$ .

#### (a) Gradientná metóda s konštantným krokom.

Upravte funkciu `grad_const(f,gr,c,x0,eps,n)` tak, aby obsahovala gradientnú metódu s konštantným krokom. Do tejto funkcie vstupuje predpis konvexnej účelovej funkcie  $f$ , gradient účelovej funkcie  $gr$ , dĺžka konštantného kroku  $c$ , štartovací bod  $x_0$ , tolerančná konštanta  $eps$  a maximálny počet povolených iterácií  $n$ . Túto funkciu volajte v súbore `Pr2.m` a v každej iterácii kontrolujte, či hodnota účelovej funkcie skutočne klesne. Otestujte metódu pre rôzne dĺžky kroku  $c$ . Postupne voľte  $c = 0.05, 0.1, 0.15$ .

#### (b) Gradientná metóda s približne optimálnym krokom.

Upravte funkciu `grad_back(f,gr,x0,eps,n)` tak, aby zodpovedala gradientnej metóde s približne optimálnym krokom. Približne optimálny krok sa volí pomocou *backtrackingu*, ktorého algoritmus nájdete v prednáške. Do tejto funkcie vstupuje predpis konvexnej účelovej funkcie  $f$ , gradient účelovej funkcie  $gr$ , štartovací bod  $x_0$ , tolerančná konštanta  $eps$  a maximálny počet povolených iterácií  $n$ . Túto funkciu volajte v súbore `Pr2.m`.

**(c) Gradientná metóda s optimálnym krokom, t.j. Cauchyho metóda.**

Upravte funkciu `cauchy(f, gr, x0, eps, n)` tak, aby zodpovedala Cauchyho metóde. Do tejto funkcie vstupuje predpis konvexnej účelovej funkcie  $f$ , gradient účelovej funkcie  $gr$ , štartovací bod  $x_0$ , tolerančná konštanta  $eps$  a maximálny počet povolených iterácií  $n$ . Túto funkciu volajte v súbore `Pr2.m`.

Výpočet optimálnej dĺžky kroku zodpovedá riešeniu jednorozmerného problému

$$\text{Min } \left\{ \varphi(\lambda) = f(x^k + \lambda s^k) \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\}.$$

Tento problém riešte metódou zlatého rezu, využite funkciu `zlatyrez(f, a, b, eps, n)`, ktorú sme programovali na druhom cvičení. Môžeme predpokladať, že  $\lambda \in [0, 1]$ .

**4.3 Konvergencia gradientnej metódy s konštantným krokom.**

Podľa prednášky gradientná metóda s konštantným krokom  $c$  konverguje pre  $0 < c < \frac{2}{L}$ , kde  $L$  je Lipschitzovská konštanta pre gradient  $\nabla f(x)$ .

Ukážte, že pre kvadratickú funkciu  $Q(x) = \frac{1}{2}x^T Gx + h^T x$  možno za  $L$  zvoliť najväčšiu vlastnú hodnotu  $\mu_{max}$  matice  $G$ , t.j. ukážte, že pre ľubovoľné  $x, y \in \mathbb{R}^n$  platí

$$\|\nabla Q(x) - \nabla Q(y)\|_2 \leq \mu_{max} \|x - y\|_2.$$

V súbore `Pr3.m` overte konvergenciu tejto metódy pre  $c = \frac{1.9}{L}$  na funkcii

$$Q_2(x) = \frac{1}{2}x^T \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} x + x^T \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

so štartovacím bodom  $x_0 = (3, 2)^T$ . Konverguje táto metóda aj pre  $c = \frac{2.1}{L}$ ?