

2.3 BCC MODELY

V teórii ekonómie môže mať produkčná funkcia vlastnosť konštantných alebo variabilných výnosov z rozsahu. DEA pracuje s oboma modelmi, pričom práve platnosť Axiómy 3 určuje, aká hranica efektívnosti bude výsledkom analýzy. Axióma „neohraničenosť lúča“, inak nazývaná aj „konštantné výnosy z rozsahu“, umožňuje určiť efektívnu DMU pri každom type výnosov z rozsahu (klesajúce, rastúce alebo konštantné). Teda ak DMU_k je efektívna v CCR modeli, je efektívna aj v ľubovoľnom modeli s variabilnými výnosmi z rozsahu. Vynechaním Axiómy 3 z predpokladov sa dá odvodiť ďalšia veľká trieda modelov - BCC modely, odvodené BANKEROM, CHARNESOM a COOPEROM (1984). Nezohľadnením Axiómy 3 sa predpoklady oslabili, čo vedie k zvýšeniu počtu efektívnych DMU.

2.3.1 Shephardova funkcia vzdialenosti a BCC model

Za predpokladu, že množina A spĺňa len Axiómy 1, 2 a 4, charakterizujeme A ako „najmenšiu“ množinu spĺňajúcu axiómy „konvexity“ a „neefektívnosti“ za podmienky, že každý pozorovaný vektor $(X_j, Y_j) \in A$. Analogicky sa dá usúdiť, že vektor (X_0, Y_0) patrí A vtedy a len vtedy, ak

$$X_0 \geq \sum_{j=1}^n \lambda_j X_j, \quad Y_0 \leq \sum_{j=1}^n \lambda_j Y_j \quad (13)$$

pre ľubovoľné $\lambda_j \geq 0, j=1, \dots, n$, pre ktoré platí $\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1$. Pre

takto definovanú množinu výrobných možností A je možné určiť Shephardovu funkciu vzdialenosti pre množinu vstupov $L(Y_0)$:

$$g(X_0, Y_0) = 1/h(X_0, Y_0),$$

kde $h(X_0, Y_0) = \min\{h \mid hX_0 \in L(Y_0), h \geq 0\}$.

Teda máme minimalizačnú úlohu:

$$\min_{h, \lambda_j} h = h(X_0, Y_0)$$

za podm. $hX_0 - \sum_{j=1}^n \lambda_j X_j \geq 0$ (14)

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j Y_j \geq Y_0$$

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1, \lambda_j \geq 0 \text{ pre } j=1, \dots, n,$$

ak sa spoliehame na fakt, že $h \geq 0$. Táto nerovnosť je splnená, ak každá zložka X_j a Y_j je nenulová, čo však pri pozorovaných dátach platí.

Duálna úloha k tomuto problému lineárneho programovania má tvar:

$$\max_{u_r, v_i, u_0} \sum_{r=1}^s u_r Y_{r0} - u_0$$

za podm. $\sum_{r=1}^s u_r Y_{rj} - \sum_{i=1}^m v_i X_{ij} - u_0 \leq 0$ pre $j=1, \dots, n$

$$\sum_{i=1}^m v_i X_{i0} = 1$$
 (15)

$u_r, v_i \geq 0$ pre $\forall r, i$
 u_0 voľné.

Tento problém je ekvivalentný s problémom zlomkového programovania

$$\max_{u_r, v_i, u_0} \sum_{r=1}^s u_r Y_{r0} - u_0 / \sum_{i=1}^m v_i X_{i0}$$

za podm. $\sum_{r=1}^s u_r Y_{rj} - u_0 / \sum_{i=1}^m v_i X_{ij} \leq 1 \quad \forall j$ (16)

$u_r, v_i \geq 0$ pre $\forall r, i$
 u_0 voľné.

Pre matematicky korektnú úlohu sa znova podmienky nerovnosti $u_r, v_i \geq 0$ nahradia podmienkami $u_r, v_i \geq \varepsilon$. A teda, ako aj v minulej kapitole, sa dostávame k modelom:

BCCI_D (5)

$$\max_{u_r, v_i, u_0} \sum_{r=1}^s u_r y_{r0} - u_0$$

$$\text{za podm. } \sum_{r=1}^s u_r y_{rj} - \sum_{i=1}^m v_i x_{ij} - u_0 \leq 0 \quad \text{pre } j=1, \dots, n$$

$$\sum_{i=1}^m v_i x_{i0} = 1 \tag{15a}$$

$$u_r, v_i \geq \varepsilon \quad \text{pre } \forall r, i$$

a duálny problém

BCCI_P (6)

$$\min_{\theta, \lambda_j, s_i^-, s_r^+} \theta - \varepsilon \left(\sum_{i=1}^m s_i^- + \sum_{r=1}^s s_r^+ \right)$$

$$\text{za podm. } \theta x_{i0} - \sum_{j=1}^n x_{ij} \lambda_j - s_i^- = 0 \quad \text{pre } i=1, \dots, m \tag{14a}$$

$$\sum_{j=1}^n y_{rj} \lambda_j - s_r^+ = y_{r0} \quad \text{pre } r=1, \dots, s$$

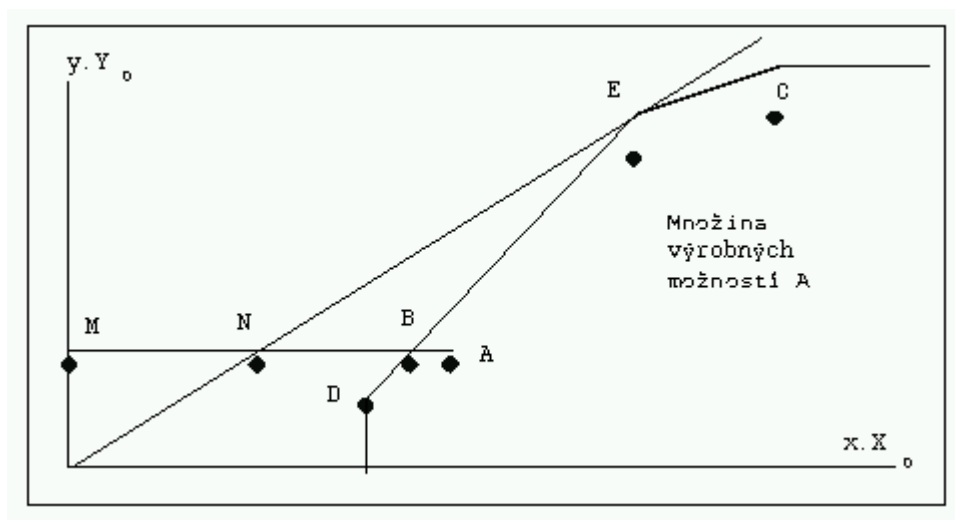
$$\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1$$

$$\lambda_j, s_i^-, s_r^+ \geq 0 \quad \forall i, r, j$$

$$\varepsilon > 0.$$

BCC model ponúka možnosť zaujímavo interpretovať a použiť multiplikátory $u_r^*, v_i^* > 0$. Keďže BBC modely uvažujú variabilné výnosy z rozsahu a CCR modely len konštantné výnosy z rozsahu, je možné, že CCR model určí jednotku ako neefektívnu (dokonca s veľmi nízkou mierou efektívnosti) a v BCC bude táto jednotka efektívna. Pomocou multiplikátorov je možné odhaliť tzv. neefektívnosť z

rozsahu. Pre ilustráciu uvádzam jednoduchý príklad spolu s Obrázkom 4 (BANKER, CHARNES a COOPER, 1984, str. 29 a 30). Uvažujme 5 DMUs, A, B, C, D a E, ktoré spotrebujú 1 vstup $x \cdot X_0$ na výrobu jedného výstupu $y \cdot Y_0$, t.j. $A = (x_A X_0, y_A Y_0), B = (x_B X_0, y_B Y_0), \dots, E = (x_E X_0, y_E Y_0)$. Nech A je ohodnocovaná jednotka a B je technicky efektívny referenčný bod s rovnakou hladinou výstupu. Bod E vykazuje technickú efektívnosť a aj efektívnosť z rozsahu. Potom podiel $MB/MA = y_A \cdot x_A / y_B \cdot x_B = x_B / x_A$ zodpovedá miere (vstupnej) technickej efektívnosti, podiel $MN/MB = y_B \cdot x_B / y_N \cdot x_A = (x_E \cdot x_B) \cdot (y_B \cdot y_E)$ určuje mieru vstupnej efektívnosti z rozsahu a $MN/MA = y_A \cdot x_A / y_N \cdot x_A = (x_E \cdot x_A) \cdot (y_A \cdot y_E)$ je miera technickej efektívnosti a efektívnosti z rozsahu. Vzťah $MN/MA < MB/MA$ medzi týmito dvoma mierami platí aj pre všeobecnejší prípad viacvstupovej a viacvýstupovej situácie (BANKER, CHARNES a COOPER, 1984).



Obrázok 4

Podobne ako bola zadefinovaná funkcia vzdialenosti pre $L(Y_0)$, je možné odvodiť Shephardovu funkciu vzdialenosti pre množinu výstupov $P(X_0)$:

$$\max_{u_r, v_i, u_0} h'(X, Y) = \sum_{r=1}^s u_r y_{r0} / \sum_{i=1}^m v_i x_{i0} - v_0$$

$$\text{za podm. } \sum_{r=1}^s u_r y_{rj} / \sum_{i=1}^m v_i x_{ij} \leq 1 \quad j=1, \dots, n \quad (17)$$

$$u_r, v_i \geq 0 \quad \forall i, r$$

$$v_0 \text{ voľné}$$

Pridaním ε ("non-Archimedean") a spätnou analogickou úpravou vznikajú modely

BCCO_D (⁷)

$$\min_{v, \mu, v_0} s_0 = v^T X_0 - v_0$$

$$\text{za podm. } \mu^T Y_0 = 1, \quad (18)$$

$$-\mu^T Y + v^T X - v_0 \mathbf{1}^T \geq 0^T,$$

$$\mu^T, v^T \geq \varepsilon \mathbf{1}^T,$$

$$\varepsilon > 0,$$

$$v_0 \text{ voľná,}$$

BCCO_P (⁸)

$$\max_{\phi, \lambda, s^+, s^-} t_0 = \Phi + \varepsilon(\mathbf{1}^T s^+ + \mathbf{1}^T s^-) \quad (19)$$

$$\text{za podm. } Y\lambda - \Phi Y_0 - s^+ = 0,$$

$$X\lambda + s^- = X_0,$$

$$\mathbf{1}^T \lambda = 1,$$

$$\lambda, s^+, s^- \geq 0$$

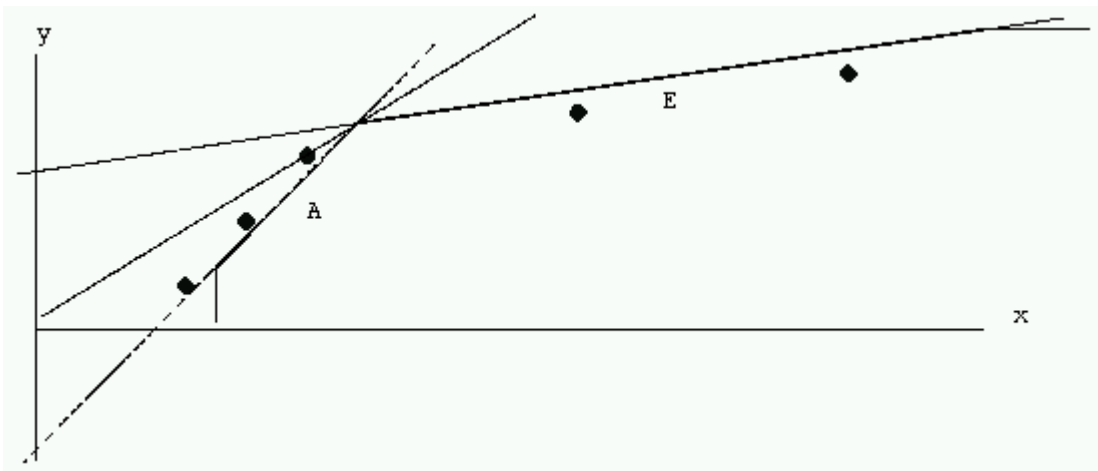
$$\varepsilon > 0.$$

Opačné znamienka u_0 a v_0 poukazujú na skutočnosť, že mieru efektívnosti je možné zmeniť buď zvýšením čitateľa alebo zmenšením menovateľa.

2.3.2

Grafické znázornenie BCC modelov

Na ilustráciu teoretického základu BCC modelov uvádzam príklad z odseku 2.2.3, ktorý uvažuje 6 rozhodovacích jednotiek P1,P2,P3,P4,P5 a P6. Na Obrázku 5 je hrubo vyznačená zmenená hranica efektívnosti.



Obrázok 5

Počet efektívnych jednotiek sa zvýšil, pribudli P1 a P4. Výsledky duálnych a primárnych modelov vstupne resp. výstupne orientovaných sú uvedené v Tabuľke 3 resp.4.

DMU	primárny model (14a)									duálny model (15a)			
	θ	s_i^-	s_r^+	λ_1	λ_2	λ_3	λ_4	λ_5	λ_6	z_0	v_i	u_r	u_0
1	1	0	0	1	0	0	0	0	0	1.000	1.000	0.333	-0.667
2	1	0	0	0	1	0	0	0	0	1.000	0.500	0.250	0.000
3	1	0	0	0	0	1	0	0	0	1.000	0.334	0.166	0.000
4	1	0	0	0	0	0	1	0	0	1.000	0.200	0.400	1.800
5	0.625	0	0	0	0.5	0.5	0	0	0	0.625	0.250	0.125	0.000
6	0.833	0	0	0	0	0	1	0	0	0.833	0.167	0.330	1.500

Tabuľka 3

	primárny model (19)									duálny model (18)			
DMU	ϕ	s_i^-	s_r^+	λ_1	λ_2	λ_3	λ_4	λ_5	λ_6	s_0	v_i	μ_r	v_0
1	1	0	0	1	0	0	0	0	0	1.000	1.000	3.000	2.000
2	1	0	0	0	1	0	0	0	0	1.000	0.500	0.250	0.000
3	1	0	0	0	0	1	0	0	0	1.000	0.083	0.167	-0.750
4	1	0	0	0	0	0	1	0	0	1.000	0.071	0.143	-0.643
5	1.3	0	0	0	0	0.5	0.5	0	0	1.300	0.100	0.200	-0.900
6	1.001	1	0	0	0	0	1	0	0	1.001	0.001	0.143	-0.990

Tabuľka 4

Zatiaľ čo tvar hranice je pre vstupne a výstupne orientované modely rovnaký, neefektívne DMUs sa projektujú na rôzne body (Obrázok 6). DMU 5 je v BCC vstupne orientovanom modeli projektovaná na bod (2.5,5) a vo výstupne orientovanom modeli na (4,6.5). Bod P6 sa projektuje v oboch prípadoch do P4. Čiže body P5' a P6' sú projekciami vo vstupnej orientácii a body P5" a P6" zodpovedajú projekcii vo výstupnej orientácii.

2.3.3 Výnosy z rozsahu

Ako už bolo spomenuté, DEA modely sa líšia nielen svojou orientáciou, ale aj tvarom hranice efektívnosti. Táto hranica môže mať vlastnosť rastúcich, konštantných alebo klesajúcich výnosov z rozsahu. Za účelom určiť aké podmienky na premenné u_0 a λ_j zodpovedajú jednotlivým typom výnosov, definujeme podľa BANKERA, CHARNESA a COOPERA (1984) opornú nadrovinu pre množinu výrobných možností A , s premennými y_r a x_i rovnicou

$$\sum_{r=1}^s u_r^* y_r - \sum_{i=1}^m v_i^* x_i - u_0^* = 0 \quad (20)$$

kde u_r^* , v_i^* a u_0^* sú optimálne hodnoty úlohy lineárneho programovania (15a).

Je potrebné pripomenúť, že táto nadrovina je opornou len za podmienky, že všetky body (X_j, Y_j) ležia na alebo pod nadrovinou a zároveň aspoň jeden z nich leží na nej. Matematicky je možné tieto podmienky zapísať

$$\sum_{r=1}^s u_r^* y_r - \sum_{i=1}^m v_i^* x_i - u_0^* \leq 0 \quad \text{pre } j=1, \dots, n. \quad (21)$$

Teda pre ľubovoľné $\lambda_j \geq 0$, s podmienkou $\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1$ máme:

$$\sum_{r=1}^s u_r^* \sum_{j=1}^n y_{rj} \lambda_j - \sum_{i=1}^m v_i^* \sum_{j=1}^n x_{ij} \lambda_j - u_0^* \leq 0. \quad (22)$$

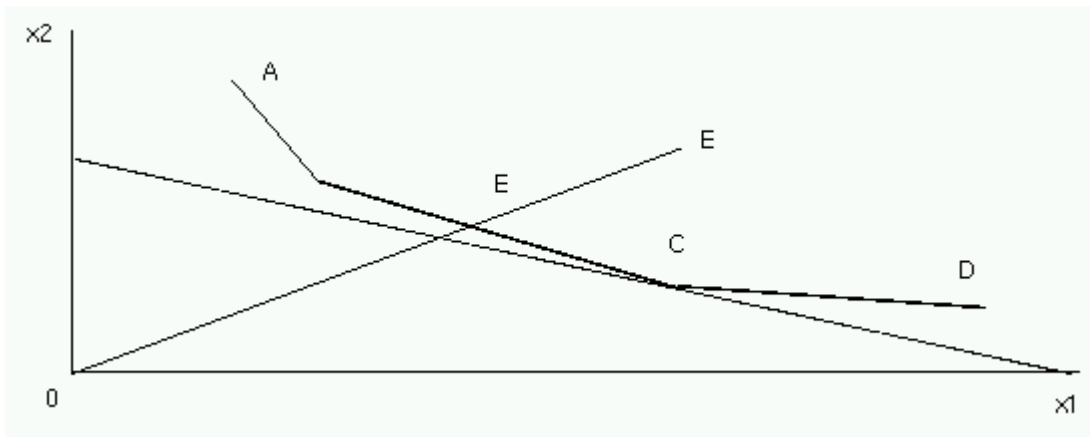
Pomocou vzťahov (13) môžeme vyjadriť každý bod $(X_0, Y_0) \in A$

ako $(\sum_{j=1}^n \lambda_j X_j, \sum_{j=1}^n \lambda_j Y_j)$, kde $\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1$, $\lambda_j \geq 0 \forall j$.

Teda platí

$$(X_0, Y_0) \in A \Rightarrow \sum_{r=1}^s u_r^* y_r - \sum_{i=1}^m v_i^* x_i - u_0^* \leq 0 \quad (23)$$

Uvažujme bod E so súradnicami (X_E, Y_E) , ležiaci na hranici efektívnosti, ako je zobrazené na Obrázku 6.



Obrázok 6

Ak bod (X_E, Y_E) je efektívny, platia rovnosti

$$U^{*T} Y_E - u_0^* / V^{*T} X_E = 1 \quad \text{alebo} \quad U^{*T} Y_E - V^{*T} X_E - u_0^* = 0. \quad (24)$$

Zo vzťahov (23) a (24) vyplýva, že $U^{*T} Y - V^{*T} X - u_0^* = 0$ je oporná nadrovina pre A v bode (X_E, Y_E) .

Uvažujeme bod (X_D, Y_D) blízky (X_E, Y_E) . Tento bod bude ležať v množine výrobných možností vtedy a len vtedy, ak

$$U^{*T} Y_D - V^{*T} X_D - u_0^* \leq 0, \quad \text{za predpokladu jednoznačnosti}$$

nadroviny, t.j. ak U^* , V^* a u_0^* sú optimálne hodnoty zodpovedajúceho problému lineárneho programovania.

Pomocou bodu $Z_\delta \equiv [(1+\delta)X_E, (1+\delta)Y_E]$, ktorý leží v blízkosti (X_E, Y_E) pre dostatočne malé δ , je možné zistiť, aký typ výnosov z rozsahu je prítomný. Podľa BANKERA, CHARNESA a COOPERA (1984) sa výnosy z rozsahu rozlišujú nasledovne:

$$(25a) \text{ rastúce} \quad \Leftrightarrow \text{ak } \exists \delta^* > 0 \text{ také, že}$$

$$\text{I. } Z_\delta \in A \text{ pre } \delta^* > \delta \geq 0 \quad \text{a}$$

$$\text{II. } Z_\delta \notin A \text{ pre } -\delta^* < \delta < 0$$

$$(25b) \text{ konštantné} \quad \Leftrightarrow \text{ak } \exists \delta^* > 0 \text{ také, že}$$

I. $Z_\delta \in A$ pre $\forall \delta$ také, že $\delta^* > \delta \geq 0$ a

II. $Z_\delta \in A$ pre $\forall \delta$ také, že $-\delta^* < \delta < 0$

(25c) klesajúce \Leftrightarrow ak $\exists \delta^* > 0$ také, že

I. $Z_\delta \notin A$ pre $\delta^* > \delta > 0$ a

II. $Z_\delta \in A$ pre $-\delta^* < \delta \leq 0$.

Aby $Z_\delta \in A$, zo vzťahu (23) vyplýva:

$$U^{*T}(1+\delta)Y_E - V^{*T}(1+\delta)X_E - (1+\delta)u_0 = U^{*T}(1+\delta)Y_E - V^{*T}(1+\delta)X_E - u_0^* = (1+\delta)(U^{*T}Y_E - V^{*T}X_E - u_0^*) + \delta u_0^* \leq 0. \quad (26)$$

Keďže E je efektívny bod, platí nerovnosť (24), a teda

$$\delta u_0^* \leq 0,$$

z čoho vyplýva, že $Z_\delta \in A \Leftrightarrow$ ak $\delta u_0^* \leq 0$, pričom sa zameriavame na prípad jednoznačnej opornej nadroviny v E polyedrickej množiny A. Ak chceme, aby jednoznačná oporná nadrovina prechádzala bodom (X_E, Y_E) , podľa vzťahov (25a, b, c) musí pre u_0^* platiť:

(27a) rastúce výnosy z rozsahu $\Leftrightarrow u_0^* < 0$

(27b) konštantné výnosy z rozsahu $\Leftrightarrow u_0^* = 0$

(27c) klesajúce výnosy z rozsahu $\Leftrightarrow u_0^* > 0$.

Pre modely (15), (15a) a (16) znamienko u_0^* rozhoduje o výnosoch z rozsahu, napr. pridaním podmienky $u_0^* > 0$ sa zaručuje pre empirickú produkčnú funkciu, a teda aj pre hranicu efektívnosti, vlastnosť klesajúcich výnosov z rozsahu.

Na Obrázku 6 nadrovina prechádzajúca bodom A má rastúce výnosy z rozsahu a preto $u_0^* < 0$.

Všeobecne pre variabilné výnosy z rozsahu sa na u_0^* nekladú žiadne podmienky, t.j. u_0^* je voľné. Tejto podmienke v primárnych modeloch (15), (15a), (16) zodpovedá podmienka $\sum_{j=1}^n \lambda_j = 1$ v modeloch duálnych (14) a (14a). Samozrejme je možné aj v duálnych modeloch zaručiť rastúce, konštantné alebo klesajúce výnosy z rozsahu, a to nasledovnými ohraničeniami (SEIFORD a THRALL, 1990):

$$(28a) \text{ rastúce} \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \lambda_j < 1$$

$$(28b) \text{ konštantné} \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \lambda_j \text{ nemá podmienku}$$

$$(28c) \text{ klesajúce} \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n \lambda_j > 1.$$

Je teda zrejmé, že CCR modely zodpovedajú konštantným výnosom z rozsahu, pretože pre ne platia podmienky (25b), (27b) a (28b). Na druhej strane BCC modely uvažujú variabilné výnosy z rozsahu.